

Коливання

Канонічне рівняння гармонічних не затухаючих коливань:

$$\frac{d^2x}{dt^2} + \omega^2 x = 0 \quad (1.1)$$

Рівняння коливань (розв'язок):

$$x = A \cos(\omega t) + B \sin(\omega t) = C \cos(\omega t + \varphi_0) \quad (1.2)$$

Закон збереження енергії:

$$\frac{mv^2}{2} + \frac{kx^2}{2} = \frac{m\dot{x}^2}{2} + \frac{kx^2}{2} = \text{const} \quad (1.3)$$

Затухаючі гармонічні коливання:

$$\frac{d^2x}{dt^2} + 2\gamma \frac{dx}{dt} + \omega^2 x = 0 \quad (1.4)$$

Рівняння затухаючих коливань:

$$x = Ae^{-\gamma t} \cos(\Omega t + \varphi_0) \quad (1.5)$$
$$\Omega^2 = \omega_0^2 - \gamma^2$$

КШФ 9.1.1

а) Запишемо другий закон Ньютона:

$$F = ma \quad (1.6)$$
$$-\frac{dU}{dx} = m \frac{d^2x}{dt^2}$$

$$-\frac{dU}{dx} = -\frac{d}{dx} U_0(1 - \cos ax) = -U_0 a \sin ax \quad (1.7)$$

Гармонічне наближення:

$$-U_0 a \sin ax \approx -U_0 a^2 x = m \frac{d^2x}{dt^2} \quad (1.8)$$

Маємо канонічний вигляд рівняння руху для гармонічних коливань:

$$\frac{d^2x}{dt^2} + \frac{U_0 a^2}{m} x = 0 \quad (1.9)$$

Закон коливань:

$$x = A \cos(\omega t) + B \sin(\omega t) \quad (1.10)$$
$$\omega^2 = \frac{U_0 a^2}{m}$$

За малих відхилень енергію частки можна записати у вигляді:

$$U + E_k = U_0(1 - \cos ax) + \frac{mv^2}{2} \approx U_0 \left(1 - \left(1 - \frac{(ax)^2}{2} \right) \right) + \frac{mv^2}{2} = \frac{U_0 a^2 x^2}{2} + \frac{mv^2}{2} = \text{const} \quad (1.11)$$

Тоді робимо висновок, що узагальнена жорсткість системи:

$$\tilde{k} = U_0 a^2 \quad (1.12)$$

Відповідно частота коливань:

$$\omega^2 = \frac{\tilde{k}}{m} = \frac{U_0 a^2}{m} \quad (1.13)$$

б) Знайдемо положення відносно якої будуть виникати коливання:

$$F = -\frac{dU}{dx} = 0 \quad (1.14)$$

$$F = -\frac{d}{dx}\left(\frac{a}{x^2} - \frac{b}{x}\right) = \frac{2a}{x^3} - \frac{b}{x^2} = \frac{1}{x^2}\left(\frac{2a}{x} - b\right) = 0 \quad (1.15)$$

Точка рівноваги:

$$x_0 = \frac{2a}{b} \quad (1.16)$$

Відповідно при невеликих відхиленнях від положення рівноваги:

$$\begin{aligned} F &= \frac{2a}{x^3} - \frac{b}{x^2} = \frac{2a}{(x_0 + \delta x)^3} - \frac{b}{(x_0 + \delta x)^2} = \frac{2a}{x_0^3} \left(1 + \frac{\delta x}{x_0}\right)^{-3} - \frac{b}{x_0^2} \left(1 + \frac{\delta x}{x_0}\right)^{-2} \approx \\ &\approx \frac{2a}{x_0^3} \left(1 - 3\frac{\delta x}{x_0}\right) - \frac{b}{x_0^2} \left(1 - 2\frac{\delta x}{x_0}\right) = -\frac{6a\delta x}{x_0^4} + \frac{2b\delta x}{x_0^3} = -\frac{2}{x_0^3} \left(\frac{3a}{x_0} - b\right) \delta x = \\ &= -\frac{2}{x_0^3} \frac{b}{2} \delta x = m \frac{d^2 x}{dt^2} \end{aligned} \quad (1.17)$$

Канонічний вигляд:

$$\begin{aligned} \frac{d^2 \delta x}{dt^2} + \frac{b}{mx_0^3} \delta x &= 0 \\ \frac{d^2 \delta x}{dt^2} + \frac{b^4}{m8a^3} \delta x &= 0 \end{aligned} \quad (1.18)$$

Закон руху

$$\begin{aligned} x &= x_0 + \delta x = \frac{2a}{b} + A \cos(\omega t) + B \sin(\omega t) \\ \omega^2 &= \frac{b^4}{m8a^3} \end{aligned} \quad (1.19)$$

КШФ 9.1.6

2-й закон Ньютона

$$\begin{aligned} P - F_A &= ma \\ mg - \rho g V' &= m \frac{d^2 h}{dt^2} \end{aligned} \quad (1.20)$$

Занурена частина:

$$V' = Sh = S(h_0 + \delta h) \quad (1.21)$$

В положенні рівноваги:

$$mg = \rho g S h_0 \quad (1.22)$$

Тоді (1.20) дає

$$mg - \rho g S h_0 - \rho g S \delta h = -\rho g S \delta h = m \frac{d^2 h}{dt^2} \quad (1.23)$$

Рівняння руху

$$\frac{d^2 \delta h}{dt^2} + \frac{\rho g \pi r^2}{m} \delta h = 0 \quad (1.24)$$

$$\omega^2 = \frac{\rho g \pi r^2}{m} \quad (1.25)$$

КШФ 9.1.13

Знайдемо точку рівноваги:

$$mg - kl_0 = 0 \quad (1.26)$$

Поблизу точки рівноваги:

$$mg - kl = mg - k(l_0 + \delta l) = -k\delta l = m \frac{d^2 l}{dt^2} \quad (1.27)$$

Частота:

$$\omega^2 = \frac{k}{m} \quad (1.28)$$

Амплітуда – відстань від точки положення рівноваги до точки зупинки. Точку зупинки знайдемо законом збереження енергії:

$$mgh = -mgl_{\max} + \frac{kl_{\max}^2}{2} \quad (1.29)$$

$$kl_{\max}^2 - 2mgl_{\max} - mgh = 0$$

$$l_{\max} = \frac{mg \pm \sqrt{m^2 g^2 + mghk}}{k} \quad (1.30)$$

$$A = l_{\max} - l_0 = \frac{\sqrt{m^2 g^2 + mghk}}{k} \quad (1.31)$$

Знайдемо закон гармонічних коливань через початкові умови. Загальний вигляд:

$$\delta l = A \cos \omega t + B \sin \omega t \quad (1.32)$$

$$v = \frac{d\delta l}{dt} = -A\omega \sin \omega t + B\omega \cos \omega t \quad (1.33)$$

Початковий момент часу – коли тіло торкається терезів. В цей час швидкість:

$$v(0) = \sqrt{2gh} \quad (1.34)$$

Та координата (відносно рівноваги)

$$\delta l(0) = -l_0 \quad (1.35)$$

Підставляємо (1.34) та (1.35) у (1.32) та (1.33):

$$\delta l(0) = -l_0 = A \cos(0) + B \sin(0) = A \quad (1.36)$$

$$V(0) = \sqrt{2gh} = -A\omega \sin(0) + B\omega \cos(0) = B\omega$$

Маємо:

$$\delta l = -l_0 \cos \omega t + \frac{\sqrt{2gh}}{\omega} \sin(\omega t) = \sqrt{l_0^2 + \frac{2gh}{\omega^2}} \cos(\omega t + \varphi_0)$$

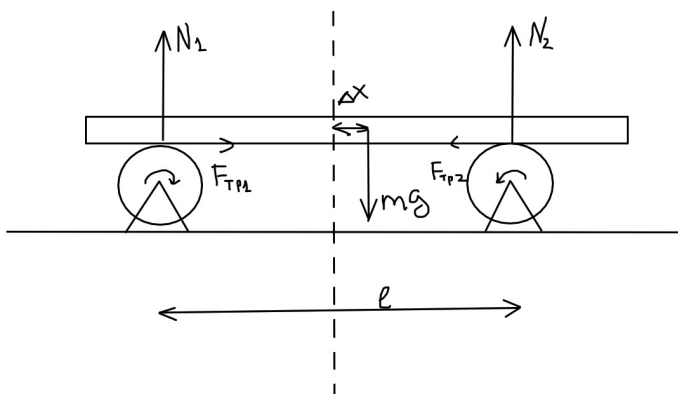
$$\omega^2 = \frac{k}{m} \quad (1.37)$$

$$l_0 = \frac{mg}{k}$$

$$\begin{aligned} A \cos \varphi + B \sin \varphi &= \sqrt{A^2 + B^2} \left(\frac{A}{\sqrt{A^2 + B^2}} \cos \varphi + \frac{B}{\sqrt{A^2 + B^2}} \sin \varphi \right) = \\ &= \sqrt{A^2 + B^2} (\cos \varphi_0 \cos \varphi + \sin \varphi_0 \sin \varphi) = \sqrt{A^2 + B^2} \cos(\varphi - \varphi_0) \end{aligned} \quad (1.38)$$

$$\tan \varphi_0 = \frac{B}{A}$$

Иродов 3.27



При зміщенні центру мас на Δx виникають сили:

$$F_{m1} - F_{m2} = m \frac{d^2 x}{dt^2} \quad (1.39)$$

$$N_1 + N_2 - mg = 0$$

При цьому

$$F_{m1} = kN_1 \quad (1.40)$$

$$F_{m2} = kN_2$$

Крім того тіло знаходиться в рівновазі відносно обертання

$$[\vec{F} \times \vec{r}] \quad (1.41)$$

$$N_1 \left(\frac{l}{2} + \Delta x \right) - N_2 \left(\frac{l}{2} - \Delta x \right) = 0$$

Підставимо N_1 з (1.41) до у-проекції (1.39)

$$N_2 \frac{l/2 - \Delta x}{l/2 + \Delta x} + N_2 = mg \quad (1.42)$$

$$N_2 = mg \frac{l/2 + \Delta x}{l}$$

Тоді

$$N_1 = mg \frac{l/2 - \Delta x}{l} \quad (1.43)$$

Записуємо рівняння руху

$$kmg \frac{l/2 - \Delta x}{l} - kmg \frac{l/2 + \Delta x}{l} = m \frac{d^2 x}{dt^2} \quad (1.44)$$

$$-2kmg \frac{\Delta x}{l} = m \frac{d^2 x}{dt^2}$$

$$\frac{d^2 x}{dt^2} + \frac{2kg}{l} \Delta x = 0$$

$$T = \frac{1}{\nu} = \frac{2\pi}{\omega} \quad (1.45)$$

Іродов 3.66

Нехай тіло опустилось вниз на відстань y тоді енергія системи:

$$-mgy + \frac{ky^2}{2} + \frac{m\dot{y}^2}{2} + \frac{I\dot{\varphi}^2}{2} = E = const \quad (1.46)$$

Якщо нитка не проковзує по поверхні блока:

$$\omega R = v \quad (1.47)$$

Тоді

$$\begin{aligned} -mgy + \frac{ky^2}{2} + \frac{m\dot{y}^2}{2} + \frac{I\dot{y}^2}{2R^2} &= E \\ \frac{k(y - mg/k)^2}{2} + \frac{(m + I/R^2)\dot{y}^2}{2} &= E + \frac{m^2 g^2}{2k} = const \end{aligned} \quad (1.48)$$

Тоді узагальнена маса $m + I/R^2$, а частота коливань:

$$\omega^2 = \frac{k}{m + I/R^2} \quad (1.49)$$

Положення рівноваги:

$$y_0 = \frac{mg}{k} \quad (1.50)$$

$$\begin{aligned} \vec{N}\vec{\omega} &= \frac{d\vec{L}}{dt} \vec{\omega} \\ \vec{N}\vec{\omega} &= m \frac{d[\vec{r} \times \vec{v}]}{dt} \vec{\omega} = m \frac{d}{dt} [\vec{r} \times (\frac{dr}{dt} \vec{e}_r + r \frac{d\varphi}{dt} \vec{e}_\varphi)] \vec{\omega} = m \frac{d}{dt} [\vec{r} \times \vec{e}_\varphi r \omega] \vec{\omega} \\ &= m \frac{d}{dt} [r \vec{e}_r \times \vec{e}_\varphi r \omega] \vec{\omega} = \frac{m}{r^2} \frac{d}{dt} [kr^2 \vec{\omega}] r^2 \vec{\omega} = \frac{m}{2r^2} \frac{d}{dt} (r^2 \vec{\omega})^2 = \frac{d}{dt} \left(\frac{mr^2 \omega^2}{2} \right) \\ \vec{N}\vec{\omega} &= \end{aligned} \quad (1.51)$$